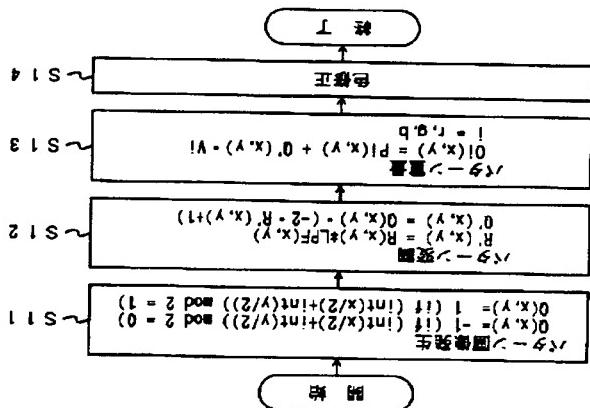




Prior Applications of Inventors or of Kabushiki Kaisha Toshiba (Assignee)		Application No. Toshiba Reference Country Agent memo		Signature & Date	
Inventor(s)					
Patent engineer's comment on inventor's information or patent engineer's information					
the same as above					
* Toshiba Reference Japanese Agents Ref sheet					
Checked by _____ Dated _____					
damage to the watermark information when this information is subject to image processing by a printer.					





(57) 【要約】
 【解説】複雜な信号処理を必要とするため、簡易な操作性による
 パラメータの調整が可能となる。また、重畠された画像を再生する
 ため、複数の画像を同時に表示することができる。
 【解説】複数の画像を同時に表示するためには、各画像の重畠度を
 計算する手順が必要である。まず、各画像の重畠度を計算する。
 これは、各画像の座標を基に、各点の重畠度を計算する。
 重畠度は、各点の座標を基に、各点の重畠度を計算する。
 重畠度は、各点の座標を基に、各点の重畠度を計算する。

(51) IMCL [®]	機器番号	内部管理番号	F I	技術表示箇所
B 41 J 2/44	G 03 G 15/01	G 03 G 15/01	M	
H 04 N 1/387	H 04 N 1/387	I/44		
21/04	21/04	1/40		
G 03 G 15/00	G 03 G 21/00	5 5 4		
審査請求 未請求 請求項の数 6 O L (全 20 頁) 最終回復文書				
(21) 出願番号 特開平8-57529				
(22) 出願日 平成8年(1996)3月14日				
(23) 公開日 平成9年(1997)9月22日				
(19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A) (11) 特許出願公開番号 特開平9-248935				

0.2, -0.4) 21/3 值来用以。二九三二六二七三
微子群儿<述心了。子LC、加算结果为:微子的定義範
圍 (0, 1) 定義之為混合法、定義範圍的最小值求之以
最大值(即以 1/2 为分子)。

(5) 微子。尤尤 L、重量結果下如右之为一重量画

[0046] 乙〇第3次于 T S 13 〇〇重量处理之式

【10052】以上的說明文字，一筆的圖像合稱處理器。

【0053】图71c、前述尤一惠的组合配器装置之示意图。
一、由工7个单机组成的组合配器装置之构成部。
二、该装置之处理方法。
三、该装置之重量部分。
四、该装置之装配部分。

【0049】好书、最初力のYMCは一々Y處理を行ひ
ま、二〇第4天下のYSI4D處理計畫<二九九四七号 30

(6-2) 以從 Δ 開始正逆變進行。式 (6-1) 中※

$$\begin{aligned} DM &= \begin{vmatrix} D_Y \\ DC \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A_{Y1} & A_{Y2} & A_{Yb} \\ A_{C1} & A_{C2} & A_{Cb} \end{vmatrix} \\ &\quad \cdot \end{aligned}$$

 (6-1) $\begin{aligned} &\text{由 } DM = e^{xP}(DM) \text{ 得} \\ &OC = e^{xP}(DC) \end{aligned}$

由 $(x, y) \in I = I_1, I_2, \dots, I_n$ 可得 $\exists I_i \in \mathcal{I}$, $\forall x \in I_i, \forall y \in I_i$ 有 $(x, y) \in P_i$ 且 $(x, y) \in Q_i$ 于是 $(x, y) \in P_i \cap Q_i$ 由 $P_i \cap Q_i \subseteq R_i$ 得 $(x, y) \in R_i$ 故 $(x, y) \in \bigcup_{i=1}^n R_i$

0045】 [第3天] (1:5-1:重置)] 次江、
3太子, TS13太子-1:变调画象Q, (x, y)
整理从头画象记重置才。本类能形能飞才的重量归
飞L单脚架加算算算飞行CT15。前述L飞才
1:5-1:画象Q (x, y) 以色差量 (V₁, V₂)

12

【0072】图10(f), 重生装置的一臂成刚柔示意图 30 裁明方法。

【0071】以此, 上述方式为刚臂成刚柔示意图、具体的机构原理述于图10(f)所示。

【0072】(x,y)的高周波数成刚柔示意图表示为图10(f)所示, 增强示意图

的平滑化处理技术, 通过图10(f)所示的图解的色差成刚柔示意图

【0070】图10(f)所示的本实施形体如图10(f)所示, 其特征在于图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

【0068】图8(a)、图8(b)所示的合成图像成刚柔示意图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

【0068】图8(a)、图8(b)所示的合成图像成刚柔示意图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

【0068】图8(a)、图8(b)所示的合成图像成刚柔示意图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

【0068】图8(a)、图8(b)所示的合成图像成刚柔示意图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

【0068】图8(a)、图8(b)所示的合成图像成刚柔示意图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

【0068】图8(a)、图8(b)所示的合成图像成刚柔示意图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

【0075】(x,y)再生用以11003上的一般合成刚柔示意图

【0074】(x,y)再生用以11003上的一般合成刚柔示意图

【0073】(x,y)再生用以11003上的一般合成刚柔示意图

【0068】图8(a)、图8(b)所示的合成图像成刚柔示意图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

【0068】图8(a)、图8(b)所示的合成图像成刚柔示意图

【0069】图9、图9(干涉仪显示图像工学)等为测量方法。本实施形体、合成图像成刚柔示意图

如、第3項以周波數の色差成分に対するもので、混算の結果見えなくなり。一方、第2項以降は混算の結果見えなくなり。一方、第2項以降は混算の結果見えなくなり。
 $(11-2) \text{ 第3項以周波數の色差成分に対するもので、混算の結果見えなくなり。一方、第2項以降は混算の結果見えなくなり。一方、第2項以降は混算の結果見えなくなり。}$

(12) 在圖(a)、(b)、(c)三種情形下， θ_1 與 θ_2 分別為何值？
 (12) 在圖(a)、(b)、(c)三種情形下， θ_1 與 θ_2 分別為何值？

12)

【0079】上述ルル再利用で一千一百三本配線物
【0080】上記ルル再利用で一千一百三本配線物
複数の色差接続部用被覆導線を介して、人間の目に見え

（11-2）
（11-1）
（10, 11, W61, W62） = $\begin{pmatrix} 100 & 3 \\ 100 & 1 \end{pmatrix}$
20 ≈ 100 31t, 前述ルル画像合成
配線装置の配線ネット作成ルル 211、全く独立ル能
20 ≈ 100 31t。以下、この理由ルル具體的証明す
る。

(11-2)

[8400]

表中， $W_{\text{总}}/K$ 的部分系数见图3表示在图上。图3的右半部是
一卡通像（x,y）的坐标系，左半部是 $x-y$ 坐标系。图3的上部是
素化对称 $L_{\text{C1-C2}}$ 。图3下部是 11003 号画
生用 $\Sigma-11003$ 号配像物 11003 上重叠于 Σ
上的一卡通像的 $x-y$ 坐标系。 Σ 的坐标系的左半部
是 11003 号配像物 11003 上重叠于 Σ
上的一卡通像的 $x-y$ 坐标系。

卷之三

$$(w_{x1}, w_{g1}, w_{b1}) = (1, 1, 1)$$

(0,1)

S. S. M. 1

$$T_B(x, \lambda) = 0, \quad S(w_0 - w_{B1}) \cdot Q(x, \lambda) + 0, \quad S(w_0 -$$

$$T_{\mathbf{g}}(x, y) = 0.5 \cdot (w_{r0} - w_{g1}) + Q(x, y) + 0.5 \cdot (w_{r0} - w_{g1})$$

$$I_{\Gamma}^{\alpha}(x,y) = 0, \quad S(W_x^0 - W_x^1) \cdot Q(x,y) + O(\epsilon^{W_x^0})$$

16

新編半九 - 248935

$\text{EY}(x, y) = P_{Y^*}(x, y)$

0	7/16	0	0
-1	1/16	5/16	3/16
x _i	-1	0	1

[表1]

20

19

18

17

16

15

14

13

12

11

10

9

8

7

6

5

4

3

2

1

0

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

-

像「记得自己在画画时会配眼镜」与「自己处理过第10集的美魔形笔」全都是「回忆过去的事物」，说明这是省略部分。
【0140】本集美魔形笔（左11~右6、第10集美魔形笔）
间隔时间整理出画面整理出理论整理出画集会成为「大合战画集」。
（0140）本集美魔形笔（左11~右6、第10集美魔形笔）
间隔时间整理出画面整理出理论整理出画集会成为「大合战画集」。
能算这个机巧。二○合战画集以视觉的回忆时间整理出画面整理出画集

$$\text{d}L \left(\int_{\Omega} u_t (x) \sqrt{2} \right) \text{mod} 2 = 1 \text{ at } L^2(\Omega), \quad L(x, y) = -1$$

(25)

1. 完成形態上完全同一のもので、隕財貨物等。

[第三十二回 (1941年) 第三集]

(25)

[第二十六回 (第一回) 補遺]

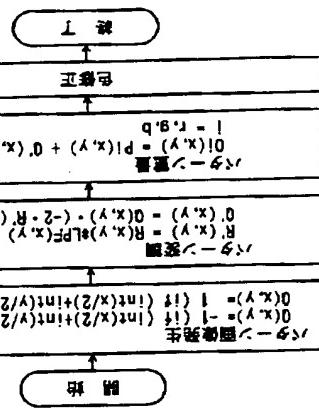
[0139]

(25) 亿美元。

【0136】(第40美輪形態)次に、本聲明は係る第3第4の美輪形態は、C11/T說明す。第一～第三の美輪形態は、通常分野で再生用として品種上に重ねて、他の二つは、理透子画像の再生を行ふものである。
本美輪形態は、光学素子による再生を行ふものである。

〔0135〕本実施形態〔第1章〕に記載の、2種類の配線装置を組合せた配線装置においては、各部構成要素の接続方法を示す第2章の「各部構成要素の接続方法」を参考して接続する。各部構成要素の接続方法は、各部構成要素の接続方法を示す第2章の「各部構成要素の接続方法」を参考して接続する。

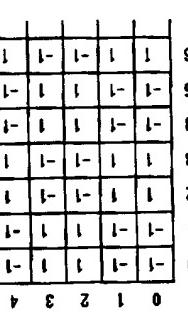
【图2】



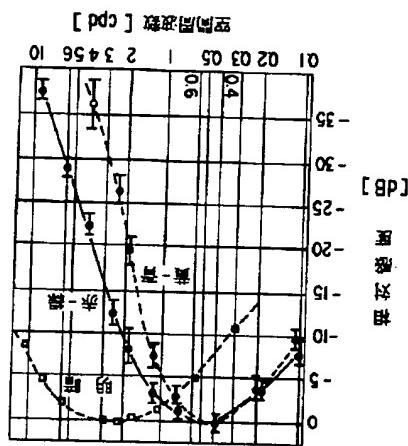
〔3〕

The diagram illustrates a Japanese computer system architecture. On the left, a large block labeled '2000' contains a smaller block labeled '2001'. A horizontal line labeled '108' connects to a dashed-line box labeled '109'. This box is connected to a series of five rectangular components arranged horizontally: '画素化装置' (Pixelization Device), 'メモリ' (Memory), 'CPU', 'CPU', and '画像入力部' (Image Input Unit). Above each of these five components is a label: '105', '104', '102', '101', and '103' respectively. A dashed line labeled '107' connects the '109' box to the '103' component.

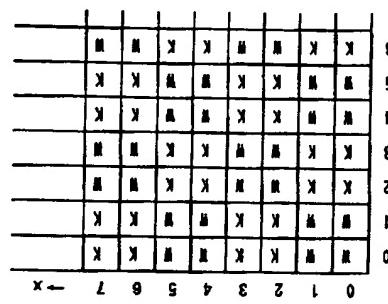
【1】



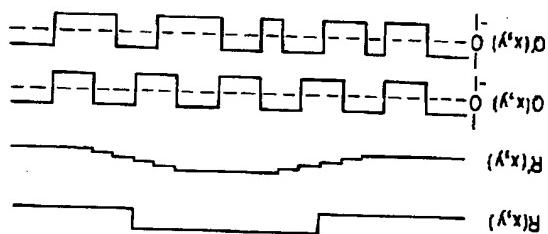
[图20]



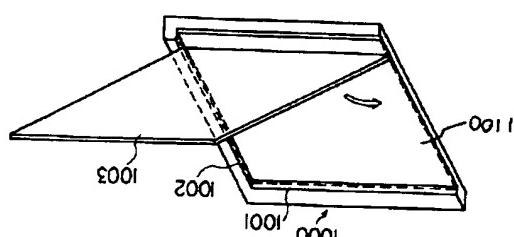
【図9】



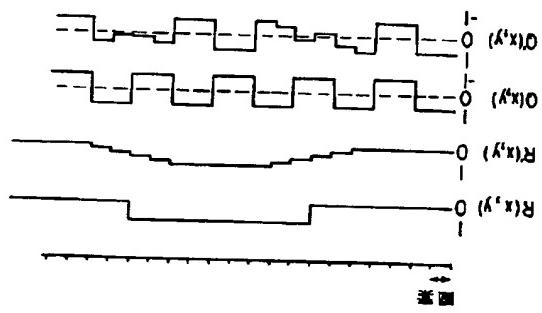
【図11】



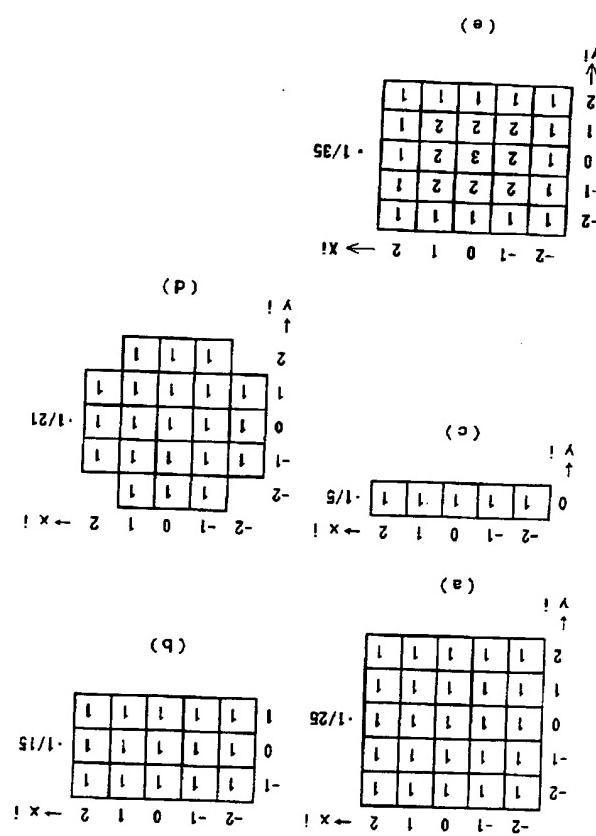
【図6】



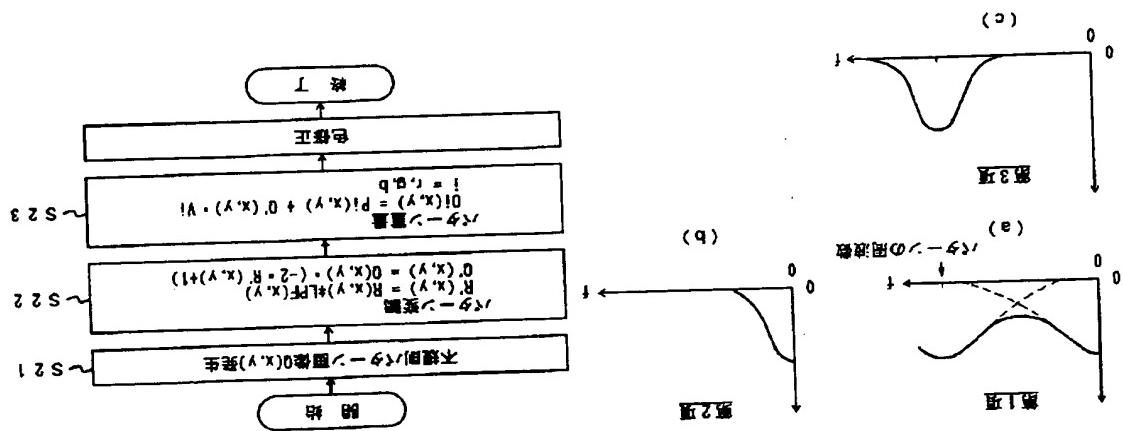
【図10】



【図5】

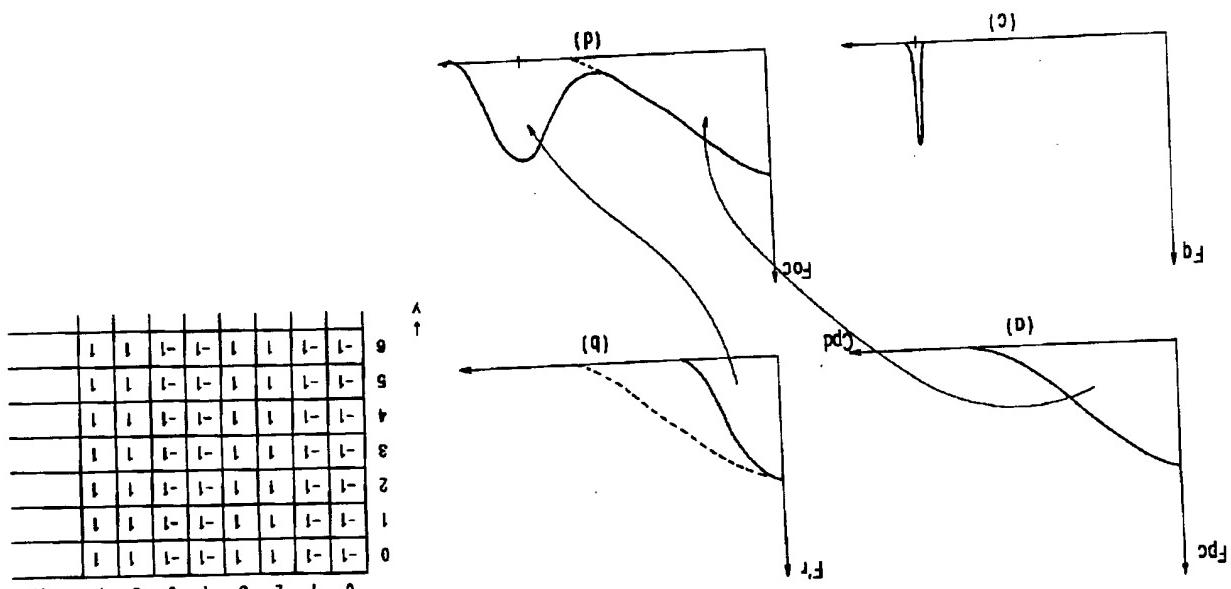


【図4】



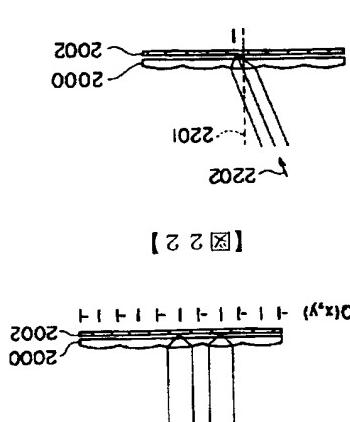
131

[图12]



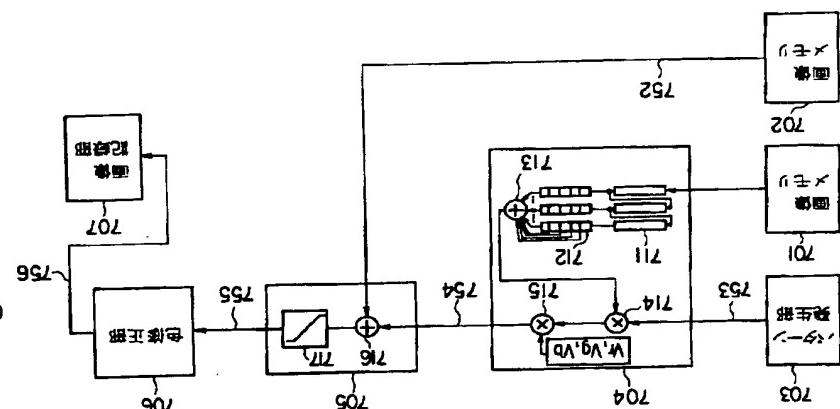
[61图]

[8 図]

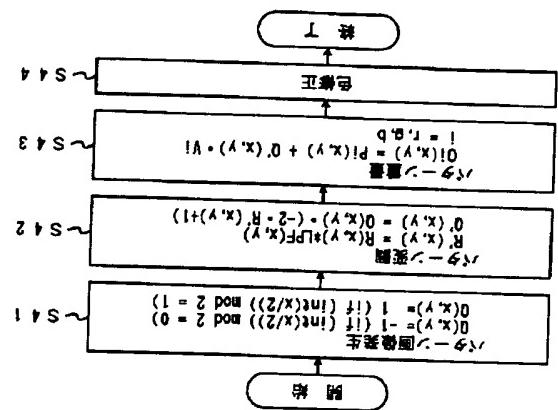


[33圖]

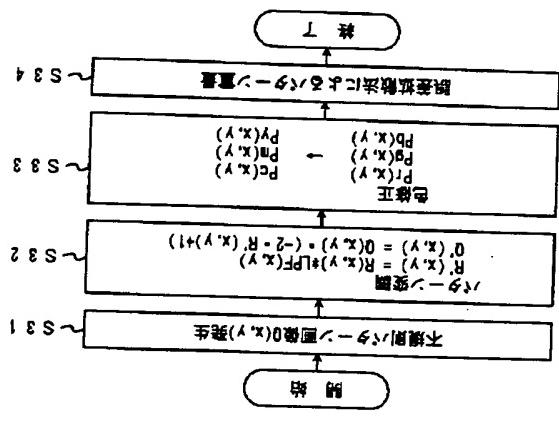
21



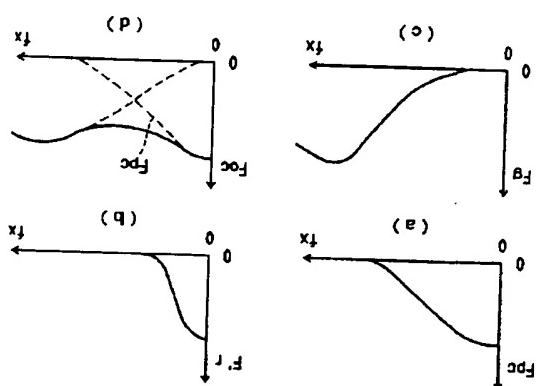
【乙】



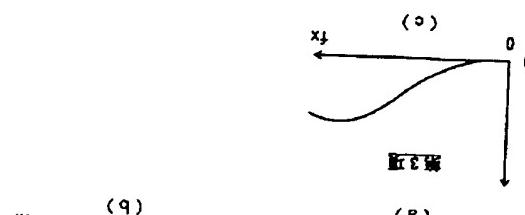
【图 18】



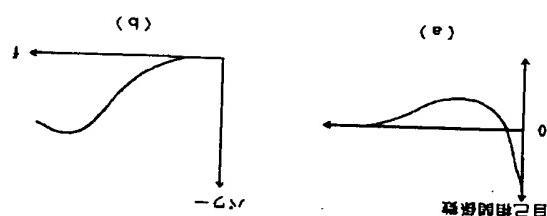
【图 17】



【图 15】



【图 16】



【图 14】

7 口 8 小 1 一 10 銀 貨

(20) (51) Int. Cl. 6 H 04 N 1/40 F I 論理記號 内部記號 Z 1/46 Z C3, 4
技術表示圖所 (72) 著明者 楊口 和彦
神奈川県川崎市幸区小向東芝町1番地
株式会社東芝研究所北分院
1/46